

## חשבון דיפרנציאלי ואינטגרלי 4

© ארזים

12 ביוני 2017

### 1 תבניות דיפרנציאליות לינאריות (מסדר ראשון)

ראשית נזכיר שעקומה היא ההעתקה  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  חלקה למקוטעין, כאשר  $I \subseteq \mathbb{R}$  קטע. סימנו  $T_x \mathbb{R}^n$  את המרחב המשיק של  $\mathbb{R}^n$  בנקודה  $x$ , וכן  $(T_x \mathbb{R}^n)^*$  את המרחב הקו-משיק, הדואלי למרחק המשיק.

**הגדרה 1.1** תבנית דיפרנציאלית לינארית היא העתקה

$$\omega : \mathbb{R}^n \rightarrow (T_x \mathbb{R}^n)^* \\ x \mapsto \omega_x$$

**דוגמא** אם  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$  אזי  $df_x \in (T_x \mathbb{R}^n)^*$  תבנית דיפרנציאלית לינארית.

#### 1.1 בסיסים וקצת אלגברה לינארית

נקבע בסיס אורתוגונלי  $e_1, \dots, e_n$  של  $T_x \mathbb{R}^n$ . קיים בסיס אורתוגונלי יחיד של  $(T_x \mathbb{R}^n)^*$ , שנסמנו  $\{dx_1, \dots, dx_n\}$  המקיים

$$dx_j(e_i) = \delta_{i,j}$$

לגבי הסימון, אם  $x_j$  היא ההעתקה שלוקחת את  $x$  לקואורדינטה  $j$  שלה בבסיס  $e_1, \dots, e_n$ , אזי  $dx_j$  כפי שהוגדר, הוא באמת הדיפרנציאל של  $x_j$ . למשל, אם  $y = f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ , אזי  $(y_1, \dots, y_n) \in T_x \mathbb{R}^n$

$$df_x(y) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} y_i = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i(y)$$

בסך הכל,

$$df_x = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i$$

באופן כללי, עבור תבנית  $\omega_x$  קיימות פונקציות  $a_1(x), \dots, a_n(x)$  עם

$$\omega_x = \sum_{i=1}^n a_i(x) dx_i$$

**הגדרה 1.2** אם  $\gamma : I \rightarrow \mathbb{R}^n$  היא עקום חלק אזי

$$\int_{\gamma} \omega = \int_I \omega_{\gamma(t)}(\dot{\gamma}(t)) dt$$

**הגדרה 1.3** נאמר כי  $\omega$  מדויקת אם קיימת  $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$  עם  $df = \omega$ . כזו נקראת קדומה של  $\omega$  או פוטנציאל של  $\omega$ .  
נאמר כי  $\omega$  סגורה אם לכל  $i, j$  מתקיים

$$\frac{\partial a_i}{\partial x_j} = \frac{\partial a_j}{\partial x_i}$$

נשים לב שאם  $\omega$  מדויקת אזי בהכרח היא סגורה.

**משפט 1.4** אם  $\omega$  תבנית דיפרנציאלית לינארית בתחום  $U$  עם מקדמים רציפים, אזי התנאים הבאים שקולים:

1. לכל עקום סגור  $\gamma \subseteq U$  מתקיים  $\int_{\gamma} \omega = 0$ .

2. לכל שני עקומים  $\gamma_1, \gamma_2 \subseteq U$  עם נקודת התחלה וסוף זהות, מתקיים

$$\int_{\gamma_1} \omega = \int_{\gamma_2} \omega$$

3.  $\omega$  מדויקת.

**הערה 1.5** אם  $\omega$  מדויקת עם קדומה  $f$ ,  $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  אזי

$$\int_{\gamma} \omega = f(\gamma(a)) - f(\gamma(b))$$

**תרגיל חשבו את**

$$\int_{\gamma} \frac{xdx + ydy + zdz}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

כאשר  $\gamma$  עקום שמתחיל מנקודה שבה  $x^2 + y^2 + z^2 = r_1^2$  ומסתיים בנקודה שבה  $x^2 + y^2 + z^2 = r_2^2$ .

**פתרון** נגדיר את מה שבתוך האינטגרל להיות  $\omega$ . נחפש לה קדומה - כלומר  $f$  עם

$$\nabla f(x, y, z) = \frac{(x, y, z)}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

זה מתקיים עבור  $f(x) = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ , ולכן התבנית מדוייקת. מכאן,

$$\int_{\gamma} \omega = r_2 - r_1$$

**תרגיל** חשבו את

$$\int_{\gamma} x dy - y dx$$

כאשר  $\gamma$  מסילה המחברת את  $(0, 0)$  עם  $(1, 1)$  במקרים הבאים:

1.  $\gamma$  קו ישר.

2.  $\gamma$  נמצאת על הפרבולה  $y = x^2$ .

**פתרון** במקרה הראשון,  $\gamma(t) = (t, t)$ ,  $\dot{\gamma}(t) = (1, 1)$  ולכן

$$\int_{\gamma} \omega = \int_{\gamma} t - t = 0$$

במקרה השני,

$$\gamma(t) = (t, t^2)$$

$$\dot{\gamma}(t) = (1, 2t)$$

ואז

$$\int_{\gamma} \omega = \int_0^1 2t^2 - t^2 = \int_0^1 t^2 = \frac{1}{3}$$